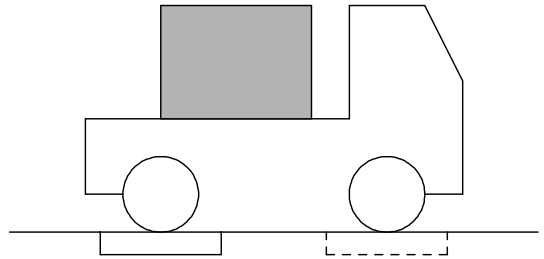


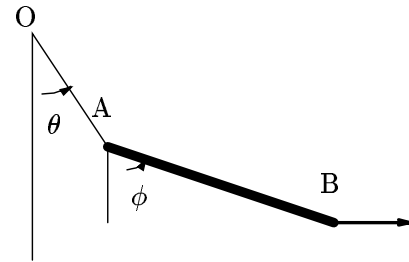
トレ - ニング A

A1 積荷を積んだトラックがある．床に埋め込んだ秤に最初前輪を乗せて測ると 1200 kgf，次いで後輪を乗せて測ると 600 kgf であった．トラックの全重量はいくらか．また，トラックの質量中心は前輪から測って，両車輪間距離の何分の一の所にあるか．⁷



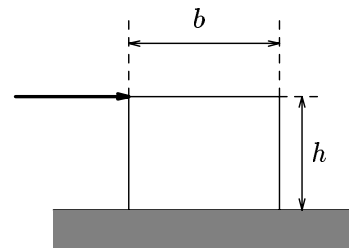
A2 大きさの等しい 2 力を互いに平行で逆向きに加えるとき，この力の組を偶力と言う．長さ 0.30 m の棒の両端に大きさ 20 N の偶力を加えると，力のモ - メント（偶力のモ - メント）は 5.2 N・m であった．加えた力の方向は棒に対して角度何度になったか．⁸

A3 質量 m ，密度一様な棒 AB の一端 A に糸をつけて固定点 O からつるし，他端 B を水平な力 F で引きつりあわせたとき，糸，および，棒の鉛直線となす角 θ ， ϕ の \tan を求めよ．重力加速度の大きさは g とおけ．⁹

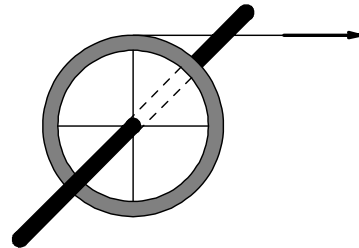


A4 水平面においた高さ h ，幅 b の箱の上面の沿った水平な力を加え，しだいに大きくして行ったとき，箱が

(1) 倒れる前に滑り出す条件と，(2) 滑る前に倒れる条件を求めよ．ただし，床と箱の間の静止摩擦係数を μ_0 ， $\frac{b}{2h} = \mu_1$ とおく．¹⁰



A5 円の中心に円の面と直角に軸を取り付けた半径 5.00×10^{-1} m の円輪の輪の部分の質量は 1.60×10 kg で，軸と輪をつなぐ部分の質量は無視できる．円輪にロ - プを巻きつけ，ロ - プの端を 1.00×10 N の一定力で 4.00 s 間引いた．ただし，円輪は最初静止していたとする．



- (1) 円輪の慣性モ - メントを求めよ．
- (2) 円輪の角加速度を求めよ．
- (3) 円輪の回転の運動エネルギー - を求めよ．

⁷ **A1** の答：1800 kgf， $\frac{1}{3}$

⁸ **A2** の答：60°

⁹ **A3** の答： $\tan \theta = \frac{F}{mg}$ ， $\tan \phi = \frac{2F}{mg}$

¹⁰ **A4** の答：(1) $\mu_0 < \mu_1$. (2) $\mu_0 > \mu_1$.

(4) 円輪の角運動量を求めよ.¹¹

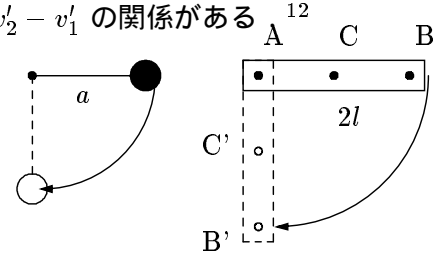
トレ - ニング B

B1 直線上の2粒子の場合には, (4.17) 式の右辺の第2項: 質量中心の対する相対運動エネルギー - の和は,

$$\frac{1}{2}m_1v_1'^2 + \frac{1}{2}m_2v_2'^2 = \frac{1}{2}\mu v_r^2$$

と変形できる. μ の値を求め, この式を導け. ただし, ここで μ は相対運動の換算質量, v_r は粒子1に対する粒子2の相対速度で, $v_r = v_2 - v_1 = v_2' - v_1'$ の関係がある.¹²

B3 (1) 先端に質量 M のおもりを付けた質量の無視できる糸の長さ a の振り子を, 糸が水平となる位置から初速0で放したとき, 最下点におけるおもりの速さ v を求めよ. また, 振れの角が小さいときの振り子の周期 T_1 を求めよ.



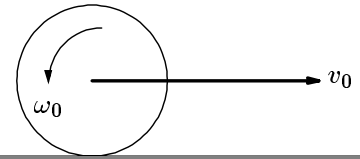
(2) 質量 M , 長さ $2l$ の密度一様な棒 AB を A

を支点とした振り子とした. AB が水平となる位置から初速0で B を放したとき, 最下点における質量中心 C の速さ v_C を求めよ. また, 振れの角が小さいときの振り子の周期 T_2 を求めよ. ただし, A 点を軸としたときの棒の慣性モーメントは $I_A = \frac{4}{3}Ml^2$ である.

(3) (1), (2) を比べたとき, a が l の何倍であるとき, $v = v_C$ かつ, $T_1 = T_2$ となるか. この a の値を相当振り子の長さと呼ぶ.

(4) (2) の場合の水平から 90° 回転させる操作を, まず, 質量中心を C 点から C' 点に移す並進運動をさせ, 次いで C' 点を軸として 90° 回転させる操作に分離し, このとき成り立つエネルギー - 保存則から, C 点を軸としたときの棒の慣性モーメントは I_C と I_A の関係を求めよ.¹³

B4 質量 M , 半径 r の円板を鉛直な平面内におき, 右図の矢で示す向きに速度 v_0 , および, 角速度 ω_0 を与え円板を床の上を滑りながら運動させた. ただし, $r\omega_0 > 2v_0 > 0$ とし, 床と円板との間の動摩擦係数を μ , 重力加速度の大きさを g とする. また, 円板に垂直な中心軸まわりの慣性モーメントは $I = \frac{1}{2}Mr^2$ である.



¹¹ **A5** の答: (1) $4.00 \text{ kg}\cdot\text{m}^2$. (2) 1.25 rad/s^2 . (3) $5.00 \times 10 \text{ J}$. (4) $2.00 \times 10 \text{ kg}\cdot\text{m}^2/\text{s}$

¹² **B1** の答: $\mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$

¹³ **B3** の答: (1) $v = \sqrt{2ga}$ $T_1 = 2\pi\sqrt{\frac{a}{g}}$. (2) $v_C = \sqrt{\frac{3}{2}gl}$ $T_2 = 2\pi\sqrt{\frac{3l}{4g}}$. (3) $a = \frac{3}{4}l$. (4) $I_C = I_A + Ml^2$

動き始めてから円板が滑らない回転となるまでの時間 t を求め、その後の円板の速度 v を求めよ。¹⁴

B5 自動車工学では(ただし,ここでは車輪を剛体と考え,その他やや単純化してある.)「クルマの駆動力: $\frac{T}{r}$ (T : 駆動輪に働くトルク, r : 車輪半径)は走行抵抗に等しい。」と考える. 走行抵抗とは,いろいろな抵抗力: R (空気抵抗等)と,いわゆる加速抵抗と呼ばれる次式の右辺第 2 項の形のものとの和である.

$$\frac{T}{r} = R + \left(M + \frac{I}{r^2} \right)$$

ここで, M はクルマの全質量, α はクルマの加速度, 後輪および前輪の車軸に関する慣性モーメント I_1 I_2 の和: $I = I_1 + I_2$ である. 以下では後輪を駆動輪とする.

(1) 地面から後輪に働く静止摩擦力: R_1 と前輪に働く静止摩擦力: R_2 は, 進行方向に対して, それぞれどちらを向くか.

(2) クルマの並進運動, 後輪および前輪の回転運動, それぞれについての運動方程式を立てよ.

(3) (2) の式から R_1 R_2 を消去して, 上に述べたクルマの駆動力についての式を導け..¹⁵

¹⁶

¹⁴ **B4** の答: $t = \frac{v_0 + r\omega_0}{3\mu g}$, $v = -\frac{1}{3}(r\omega_0 - 2v_0)$

¹⁵ **B5** の答: (1) R_1 : 進行方向, R_2 : 逆向き. (2) $M\alpha = R_1 - R_2 - R$ $I_1 \frac{\alpha}{r} = T - rR_1$ $I_2 \frac{\alpha}{r} = rR_2$

¹⁶ copyright 1999 by A. Tokunaga